

Szybkie uruchomienie

A. Podłączenie silnika.

1. Sprawdź, czy okablowanie jest poprawne.
2. Sprawdź, czy lewa górna strona panelu LCD jest w stanie LOC.

W przypadku falownika serii ES350 z wyświetlaczem LED sprawdź czy dioda LED pilota jest wyłączona.

Jeśli nie, naciśnij przycisk **LOC/REMOTE** na panelu, aby przełączyć się na sterowanie LOC.

3. Ustaw prędkość na 150 obr./min, a następnie sprawdź kierunek obrotu silnika.

Możesz zmienić kierunek obrotu na dwa sposoby:

- a) przełączenie dowolnych dwóch faz zasilania silnika
- b) ustaw parametr 63.08 = 1

B. Auto-tuning silnika.

1. Ustaw parametry silnika prawidłowo w grupie parametrów 63 (63.00-63.04) zgodnie z tabliczką znamionową silnika.
2. Wykonaj autotuning dynamiczny (normalny) lub statyczny w zależności od sytuacji połączenia obciążenia silnika. Ustaw 63.06 = 1 (normal autotuning), ustaw 63.06 = 2 (statyczny autotuning) następnie naciśnij przycisk START na panelu LCD, aby rozpocząć autotuning. Proces zostanie zakończony, gdy dioda LED na panelu jest wyłączona.
3. Uruchom silnik bez obciążenia, aby sprawdzić , czy prąd, napięcie itp. jest normalne czy nie.

C. Tryb startu i zadawanie prędkości.

1. LOC oznacza Lokalne sterowanie , w którym napęd AC jest sterowany przez panel LCD.
2. REM oznacza Zdalne sterowanie, w którym napęd AC jest sterowany za pomocą

zdalnych sygnałów.

DI1 jest domyślny dla obrotu do przodu, DI2 jest domyślny dla obrotu wstecznego, AI1 jest domyślny dla zadawania prędkości.

PS: gdy w ES350 wybierzesz tryb zdalny, lampka "REMOTE" będzie zawsze włączona.

Jeśli chcesz zmienić wartość domyślną, możesz zmodyfikować parametry w następujący sposób:

1. Zmień tryb startowy, parametr:10.00;

PS: możesz uruchomić falownik za pomocą zewnętrznego terminala, panelu operacyjnego lub trybu komunikacji.

2. Zmień odniesienie prędkości, parametr:21.00;

PS: zadawanie prędkości może być realizowane przez AI2 / AI3, panel operacyjny, komunikację, PID, terminal zewnętrzny, zadanie wielu prędkości i impuls (przez terminal DI7).

D. Pozostałe.

1. Ustawienia częstotliwości JOG:

Ustaw 10.10= 1, aby włączyć funkcję JOG, a następnie ustaw 10.08, aby stymulować odpowiednie zaciski DI.

Prędkość JOG jest ustawiana przez 21.05 (wartość ujemna oznacza odwrotny obrót)

Czas przyspieszenia i opóźnienia jest ustawiany przez 22.05 i 22.06.

2. Czas przyspieszania i czas zwalniania

22.00 Czas przyspieszania

22.01 Czas zwalniania

3. Maksymalne ustawienie prędkości:

20.00 Prędkość maksymalna;

20.01 Prędkość minimalna;

4. Ustawienie wyjścia przekaźnikowego;

14.31 Źródło RO1;

14.32 Źródło RO2;

5. Powrót do ustawień fabrycznych:

Ustaw 16.03 = 1 odzyskiwanie wszystkich parametrów z wyjątkiem parametrów silnika.

Ustaw 16.03= 2 odzyskiwanie wszystkich parametrów.

6. Reset usterki

Ustaw 30.00 na odpowiednie zaciski DI.

E. Przypadki zastosowania

1. Potencjometr służy do regulacji prędkości za pośrednictwem kanału AI1.

Znamionowa prędkość silnika wynosi 1500 obr / min, ale chcemy pracować z prędkością 1800 obr / min dla maksimum i 60 obr / min dla minimum.

Ustaw 20.00 = 1800 (Maksymalna prędkość)

Ustaw 13.05 = 1800 (AI1 maksymalna skalowana prędkość obrotowa)

Ustaw 13.06 = 60 (minimalna skalowana prędkość obrotowa AI1)

2. Zadawanie prędkości jest podane przez kanał AI2 (4-20mA)

[Przełącz DIP w pozycję " I ".](#)

Ustaw 21.00 = wartość skalowaną AI2

Zestaw 13.07= prąd

Zestaw 13.10=20mA

Zestaw 13.11=4mA

F. Szybkie rozwiązywanie problemów z uruchomieniem.

1, Brak odpowiedzi podczas uruchamiania terminala zewnętrznego.

① Sprawdź, czy falownik jest w stanie **REM** (w górnej lewej części panelu LCD).

②Sprawdź, czy dioda LED w lewym górnym rogu panelu jest włączona, jeśli tak, sprawdź zadawanie prędkości.

③Sprawdź parametr 02.00, aby sprawdzić, czy istnieje sygnał DI i czy jest taki sam jak źródło DI.

2. Prędkości nie można regulować.

- ① Sprawdź, czy falownik jest w stanie **REM** (w górnej lewej części panelu LCD).
- ② Sprawdź parametr 21.00, aby zobaczyć kanał zadawania prędkości.
- ③ Sprawdź skalowaną wartość w grupie parametrów 02, aby sprawdzić, czy wartość zmienia się wraz z wartością ustawienia.

3. Czas opóźnienia zatrzymania nie jest taki sam jak ustawienie wartości.

Sprawdź, czy napięcie DC_BUS jest powyżej 700VDC, jeśli tak, lepiej dodać czopper DC i rezystor. Następnie ustaw 60.07=Disable.

4. Wyświetl błąd OC podczas pracy.

- ① Ustaw dłuższy czas przyspieszenia.
- ② Sprawdź, czy wartości ustawień w grupie parametrów 63 są takie same jak na tabliczce znamionowej silnika.